

# 骨組構造解析の分類

## ●平面解析 (2次元)

- ★静定 →
  - ・力のつり合い式  
( $\sum V = 0$ 、 $\sum H = 0$ 、 $\sum M = 0$ )
  - ・断面力 (M、Q、N)
    - 応力 ( $\sigma$ 、 $\tau$ )、変形

- ★不静定 →
  - 不静定次数低い → 仮想仕事法  
ひずみエネルギー法
  - 不静定次数高い → 仮想仕事法  
たわみ角法

- 立体解析 (3次元) → マトリック構造解析  
コンピュータ / プログラミング FEM (有限要素法)

# たわみ角法 (Slope deflection method)

## 1 概説

### ■ たわみ角法とは？

曲げによる回転角変位解析 → 剛接骨組構造系の解法

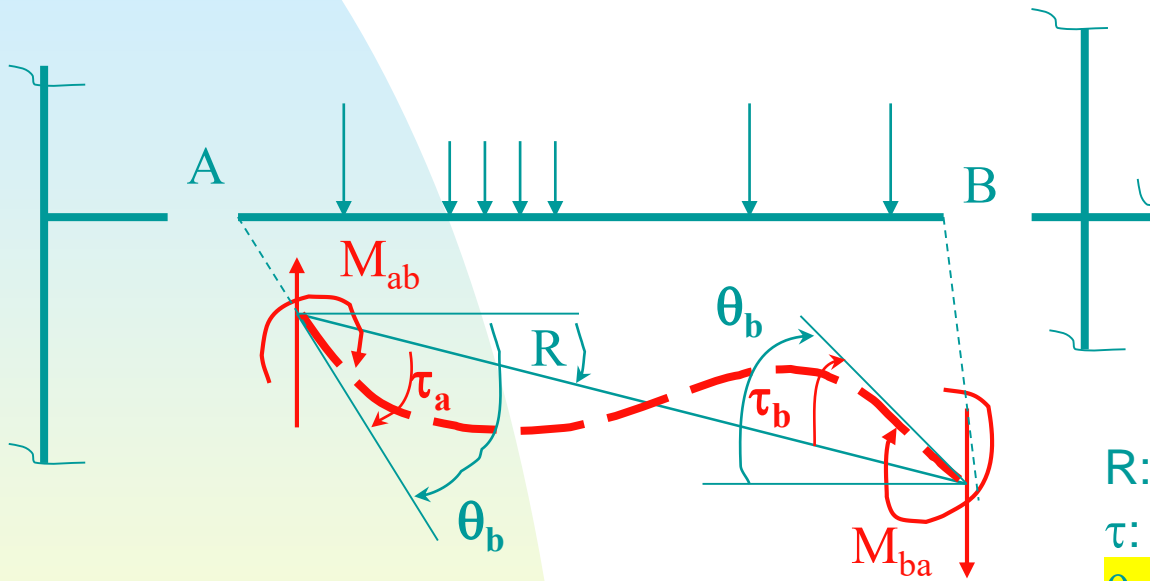
### ■ 解法の概要

未知数としてたわみ角変位を採用  
2次以上の不静定構造解析に有利。  
ラーメン構造や両端固定梁など。

解法方程式：材端モーメント方程式  $M_{ij}$ 、 $M_{ji}$   
：節点方程式  $M_{ij}+M_{ji}=T$  【変形適合条件】  
：層方程式  $Q_{ij}+Q_{ji}=P$  【せん断力の釣合い】  
：角方程式

# (1) たわみ角

- ・ 梁構造要素：骨組構造系中から任意に切り出した梁要素AB
- ・ 回転角変位：たわみ角法では、時計回りを正と定義する。  
(梁理論では左側の支点は時計回りを正、右側の支点は反時計回りを正。)
- ・ 最終的な解は、梁理論で示す。



Free-body-diagram

R: 部材要素回転角 (剛体回転角)

$\tau$ : 接線回転角

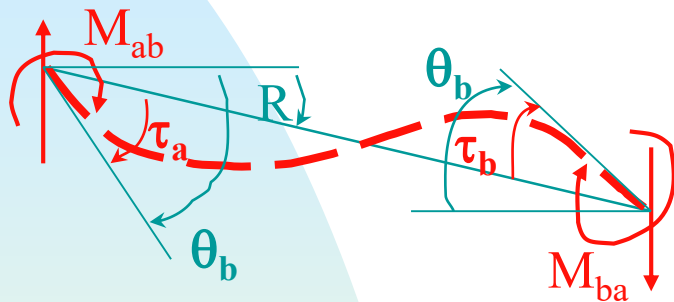
$\theta$ : 節点回転角 (たわみ角)

$$\theta_a = \tau_a + R$$

$$\theta_b = \tau_b + R$$

## 材端モーメントの符号

材端モーメント ( $M_{ab}$ 、 $M_{ba}$ ) も時計回りを正と定義する。



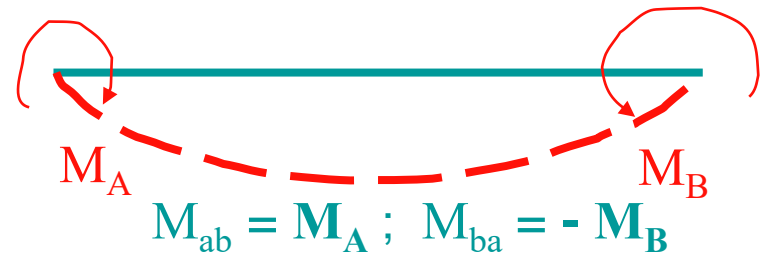
Free-body-diagram

通常の梁曲げモーメントとの関係 (梁理論)

通常の梁曲げモーメント ( $M_A$ 、 $M_B$ )

→ 一般にたわみを増大させる方向を正。

→ 梁下面に引張応力 (ひずみ) となるのを正



## ■ たわみ角公式

$$M_{ab} = (2EI/L) \cdot (2\theta_a + \theta_b - 3R) + C_{ab}$$

$$M_{ba} = (2EI/L) \cdot (2\theta_b + \theta_a - 3R) + C_{ba}$$

中間外力項； $C_{ab} = -2(2A-B)/L$ ,  $C_{ba} = -2(A-2B)/L$

極めて  
重要な  
公式

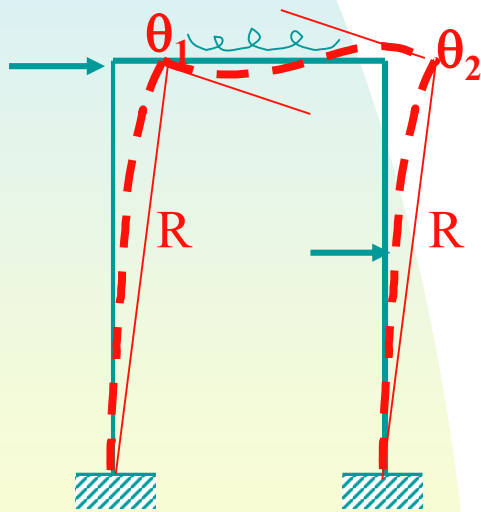
$$\theta_a = \theta_b = R = 0 \rightarrow M_{ab} = C_{ab}; M_{ba} = C_{ba}$$

$4C_{ab}$ ,  $C_{ba}$  → 両端固定梁とした場合の中間外力による  
固定端曲げモーメント（たわみ角法の符号）

# たわみ角法による骨組構造解析

## (1) 未知数

微小変形領域問題 → 部材伸縮・剪断変形 = 0  
変位が未知数となる。



節点回転角： $\theta$

→ 節点の回転により節点の数だけ生ずる。

部材要素剛体回転角： $R$

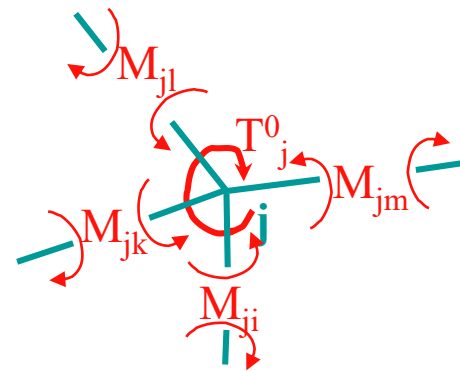
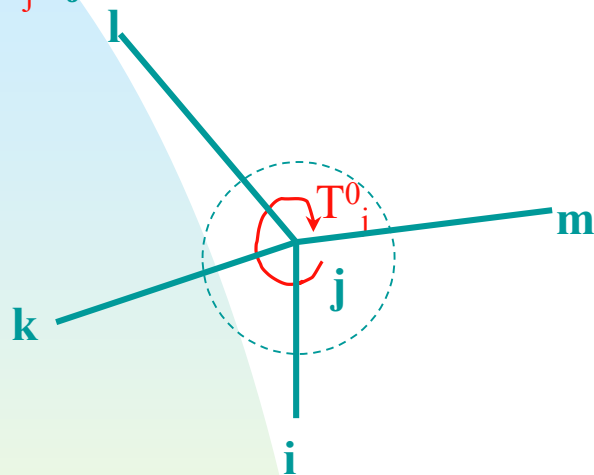
→ 層の水平移動により層の数だけ生ずる。

各節点での曲げモーメント釣合い条件（節点方程式）と各層での剪断力釣合い条件（層方程式）を用いて、 $\theta$ と $R$ を決定する。

## (2) 節点方程式

各節点でのモーメントの釣り合い → 節点方程式  
(節点回転角の数だけ導出される)

$T_j^0$  = j節点での外力曲げモーメント成分



j節点での曲げモーメント釣り合いより

$$\sum_{i=1}^m M_{ji} = T_j^0 \quad \Longrightarrow \quad \text{節点方程式(未知数}\theta\text{の数だけ導出)}$$

たわみ角公式より

$$M_{ji} = (2EI/L_i)(2\theta_j + \theta_i - 3R_{ji}) + C_{ji}$$

従って、節点方程式は $\theta$ と $R$ の関数となる。

## 変形適合条件

剛接骨組構造系の微小変形適合条件

→ 剛節点の変形適合条件と構造系全体の変形適合条件

### 剛節点の変形適合条件

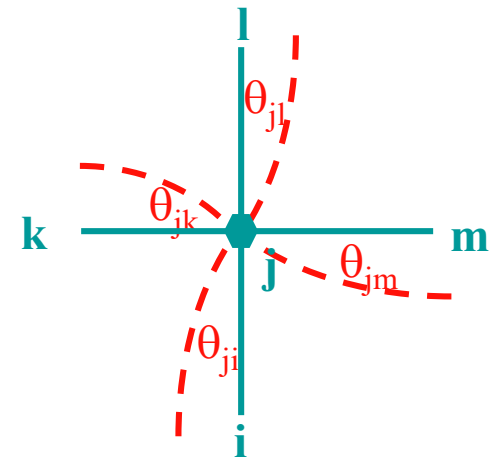
$\theta$ に関する変形適合条件

剛節点に集まる各部材端のたわみ角は、その剛節点の節点回転角に等しい。

例：  $j$  節点に集まる各部材端のたわみ角は、  $j$  節点の節点回転角  $\theta_j$  に等しい。

$$4 \quad \theta_{ji} = \theta_{jk} = \theta_{jl} = \theta_{jm} = \theta_j$$

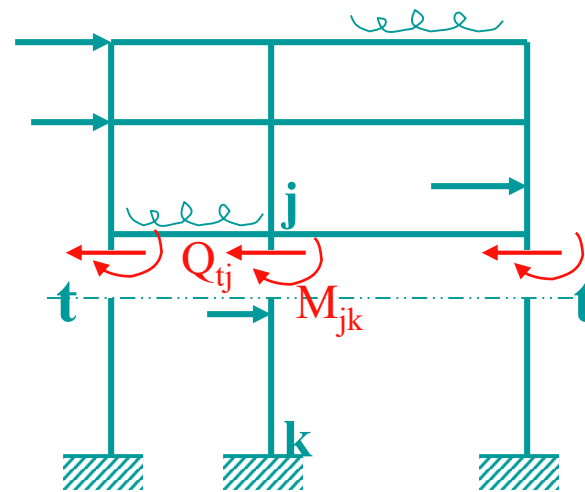
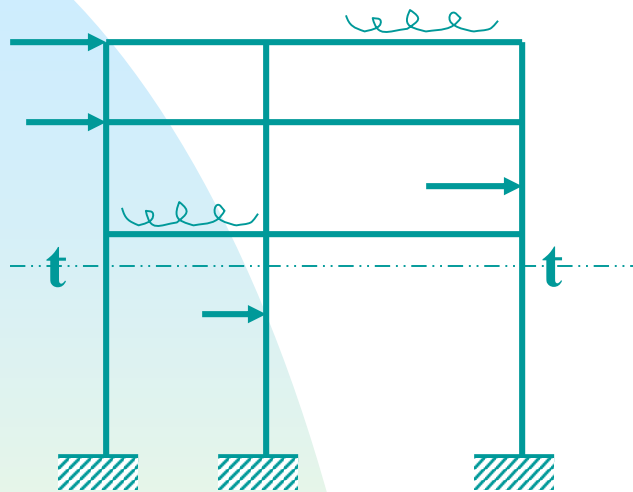
従って、未知数  $\theta$  は節点の数だけで適合する。





### (3) 層方程式

各層での水平剪断力の釣合い → 層方程式  
(層の数だけ導出される)



t-t 層での水平剪断力の釣合いより

$$\sum_{j=1}^n Q_{tj} = S_t$$



層方程式(未知数Rの数だけ導出)

$S_t$  = t-t層より上側に作用している水平外力の総和

$Q_{tj}$  = 柱の曲げモーメントの釣合いより算定

## 柱部材の剪断力

各柱部材の剪断力は曲げモーメントの釣合いより導出される。

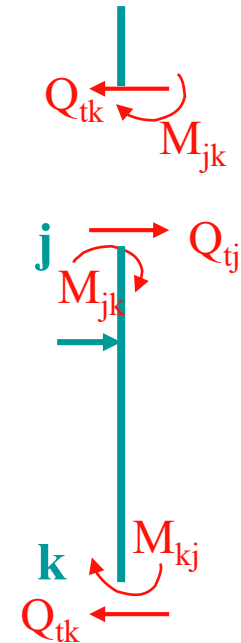
**j k**柱での曲げモーメント釣合いより

$$M^0_{kj} + M_{kj} + M_{jk} + Q_{tj}h_t = 0$$

$$4 \quad Q_{tj} = - (M^0_{kj} + M_{kj} + M_{jk}) / h_t$$

$M^0_{kj}$  = 柱中間外力によるモーメント成分

たわみ角公式より、 $M_{kj}$ 、 $M_{jk}$ は $\theta$ と $R$ の関数で表せることから、層方程式も $\theta$ と $R$ の関数となる。



例題：一端固定、他端単純支持梁  
固定端曲げモーメントは？



〔 1次不静定構造系故、古典的解法によれば、  
不静定構造解析の手順に従い変形解析が必要  
たわみ角法によれば、変形解析は必要なし。〕

B端固定支持、剛体回転及び中間外力無し。

$$4 \quad \theta_b = R = 0 ; C_{ab} = C_{ba} = 0$$

たわみ角公式より、

$$M_{ab} = 4 E L \theta_a / L ; M_{ba} = 2 E L \theta_a / L = M_{ab} / 2$$

$$M_{ba} = -M_B ; T_0 = M_{ab}$$

$$4 \quad M_B = -M_{ba} = -T_0 / 2$$